SEP 0 2 2003 SF 7891

### IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

Applicant

Shohei SUTO

Serial No.

10/619,207

Filed

July 14, 2003

For

RADIO-CONTROLLED TWO-WHEELED

**VEHICLE TOY** 

#### Certificate of Mailing Under 37 CFR 1.8

I hereby certify that this correspondence is being deposited with the United States Postal Service as first class mail in an envelope addressed to COMMISSIONER FOR PATENTS, P.O. Box 1450, Alexandria, VA 22313-1450 on August 28, 2003

C. Bruce Hamburg

(Name)

(Signature)

Commissioner for Patents P.O. Box 1450 Alexandria, VA 22313-1450

#### LETTER FORWARDING CERTIFIED PRIORITY DOCUMENT

Sir:

The above-identified application was filed claiming a right of priority based on applicant's corresponding foreign application as follows:

**Country** 

No.

**Filing Date** 

Japan

2002-338757

November 22, 2002

A certified copy of said document is annexed hereto and it is respectfully requested that this document be filed in respect to the claim of priority. The

priority of the above-identified patent application is claimed under 35 U.S.C. § 119.

Respectfully submitted,

Jordan and Hamburg LLP

C. Bruce Hamburg

Reg. No. 22,389

Attorney for Applicants

Jordan and Hamburg LLP 122 East 42nd Street New York, New York 10168 (212) 986-2340

CBH/mg

Enclosure: Certified Priority Document

Jordan And Hamburgup F-1891 10/6/191207

# 日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日 Date of Application:

2002年11月22日

出願番号 Application Number:

特願2002-338757

[ST. 10/C]:

Applicant(s):

)

[JP2002-338757]

出 願 人

大陽工業株式会社

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office 2003年 8月 4日



ページ: 1/E

【書類名】

特許願

【整理番号】

P02036

【あて先】

特許庁長官殿

【国際特許分類】

A63H 17/16

【発明者】

【住所又は居所】

東京都葛飾区東四つ木1丁目23番17号 太陽工業株

式会社内

【氏名】

須藤 昭平

【特許出願人】

【識別番号】

390027889

【氏名又は名称】 大陽工業株式会社

【代理人】

【識別番号】 100090055

【弁理士】

【氏名又は名称】 桜井 隆夫

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 002141

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【包括委任状番号】 0202859

【プルーフの要否】

要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 無線操縦二輪車玩具

【特許請求の範囲】

【請求項1】 二輪車本体と、この二輪車本体の前側に設けられたステアリング操舵部により傾斜したキャスタ軸を介して走行方向が変更できるように回動可能に取付けられたフロントフォーク部と、このフロントフォーク部に前輪緩衝部を介して取付けられた前輪と、前記二輪車本体の後側に後輪緩衝部を介して取付けられた駆動モータを有する走行駆動部を収容する駆動ケースと、この駆動ケースの走行駆動部に取付けられた後輪と、この後輪に一体に設けられた走行安定用のフライホイールと、前記ステアリング操舵部及び走行駆動部を無線制御するための受信回路と、各部に電源を供給する電池とを備えたことを特徴とする無線操縦二輪車玩具。

【請求項2】 前記ステアリング操舵部は、リング状マグネットの中心部に配置された電磁コイルの回動によるものであることを特徴とする請求項1記載の無線操縦二輪車玩具。

【請求項3】 前記電磁コイル及びリング状マグネットを収納するケースの前側一側面に垂直方向に延出されたアーム部が一体に形成され、そのアーム部の 先端側に延出方向に直交する方向に向けてキャスタ軸が後傾角度で設けられ、前 記電磁コイルの回動は、前記アーム部に揺動自在に取付けられた揺動レバーにより、前記フロントフォーク部に伝達されることを特徴とする請求項2記載の無線 操縦二輪車玩具。

【請求項4】 前記ステアリング操舵部は、遠心クラッチによるトルク制御を施したモータ駆動によるものであることを特徴とする請求項1記載の無線操縦 二輪車玩具。

【請求項5】 前記後輪に一体に設けられるフライホイールは、ホイールリムの外周でタイヤの内側に設けられるリング状に形成された金属材料からなる部材であることを特徴とする請求項1記載の無線操縦二輪車玩具。

【請求項6】 前記後輪に一体に設けられるフライホイールは、ホイールリム全体が金属材料からなる部材であることを特徴とする請求項1記載の無線操縦

#### 二輪車玩具。

### 【発明の詳細な説明】

[0001]

### 【発明の属する技術分野】

本発明は、安定走行を実現できる機構を有する無線操縦二輪車玩具に関するものである。

[0002]

### 【従来の技術】

従来、無線操縦による自転車やオートバイ等の走行玩具が注目されており、その走行安定性のために、種々の提案が行われてきた。例えば、フライホイールを自転車のクランクシャフト領域内に配置し、駆動モータとは別個のモータで回転させる構造の無線制御自転車が提案されている(例えば、特許文献1参照)。この無線制御自転車では、フライホイールの回転によるジャイロ効果により動作中の安定性及び移動性を図るようにしている。

[0003]

【特許文献1】

特開2002-200368号公報

[0004]

### 【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、従来の自転車のクランクシャフト領域内に設けたフライホイールを駆動モータと異なる別のモータにより回転する構造では、フライホイールを回転させるための構造が複雑で部品点数も多くなり、製造コストが高くなるとともに、電力消耗が多くなり電池の寿命が短くなるおそれがあった。また、クランクシャフト領域内では、配置空間の大きさの制限から、大きな外径によりジャイロ効果を生じさせるフライホイールの使用が困難になることがあった。さらに、従来の無線制御自転車では、平坦な路面での走行には問題がないが、路面に凹凸がある場合には、そこから受ける衝撃により走行安定性が損なわれるおそれがあった。

[0005]

本発明は上記事情に鑑みなされたもので、簡単な構造で部品点数を少なくでき 、走行の安定性を向上できる無線操縦二輪車玩具を提供することを目的とする。

#### [0006]

#### 【課題を解決するための手段】

上記目的を達成するために請求項1に記載の発明にあっては、二輪車本体と、この二輪車本体の前側に設けられたステアリング操舵部により傾斜したキャスタ軸を介して走行方向が変更できるように回動可能に取付けられたフロントフォーク部と、このフロントフォーク部に前輪緩衝部を介して取付けられた前輪と、前記二輪車本体の後側に後輪緩衝部を介して取付けられた駆動モータを有する走行駆動部を収容する駆動ケースと、この駆動ケースの走行駆動部に取付けられた後輪と、この後輪に一体に設けられた走行安定用のフライホイールと、前記ステアリング操舵部及び走行駆動部を無線制御するための受信回路と、各部に電源を供給する電池とを備えたことを特徴とするものである。走行安定用のフライホイールを後輪に一体に設け、前輪及び後輪にそれぞれ前輪及び後輪緩衝部を設けたことで、簡単な構造で部品点数を少なくでき、走行の安定性を向上できる。

### [0007]

請求項2に記載の発明にあっては、前記ステアリング操舵部は、リング状マグネットの中心部に配置された電磁コイルの回動によるものであることを特徴とするものである。リング状マグネットと電磁コイルにより簡単に方向変換の制御ができる。

#### [0008]

請求項3に記載の発明にあっては、前記電磁コイル及びリング状マグネットを収納するケースの前側一側面に垂直方向に延出されたアーム部が一体に形成され、そのアーム部の先端側に延出方向に直交する方向に向けてキャスタ軸が後傾角度で設けられ、前記電磁コイルの回動は、前記アーム部に揺動自在に取付けられた揺動レバーにより、前記フロントフォーク部に伝達されることを特徴とするものである。アーム部により重量を有する電磁コイル及びリング状マグネットを収納するケースを二輪車本体の中央部の下部側に位置させることで低重心化により走行安定性を向上できる。

### [0009]

請求項4に記載の発明にあっては、前記ステアリング操舵部は、遠心クラッチによるトルク制御を施したモータ駆動によるものであることを特徴とするものである。ステアリング操舵部をモータ駆動により実現できる。

#### [0010]

請求項5に記載の発明にあっては、前記後輪に一体に設けられるフライホイールは、ホイールリムの外周でタイヤの内側に設けられるリング状に形成された金属材料からなる部材であることを特徴とするものである。フライホイールの外径を大きくして大きなジャイロ効果を生じさせることができる。

#### $[0\ 0\ 1\ 1]$

請求項6に記載の発明にあっては、前記後輪に一体に設けられるフライホイールは、ホイールリム全体が金属材料からなる部材であることを特徴とするものである。フライホイールの構造を簡単にしてさらに大きなジャイロ効果を生じさせることができる。

### [0012]

#### 【発明の実施の形態】

以下、本発明を図示の一実施形態により具体的に説明する。図1~図6は本発明実施形態の無線操縦二輪車玩具を説明する図であり、図1は無線操縦二輪車玩具の断面図、図2は後輪の車軸に沿った方向の断面図、図3は後輪の車軸に直交する方向の断面図、図4は他の実施形態の後輪の車軸に沿った方向の断面図、図5は前輪及びフロントフォーク部の断面図である。

#### [0013]

これらの図において、無線操縦二輪車玩具10は、二輪車本体11と、この二輪車本体11の前側に設けられたステアリング操舵部12と、このステアリング操舵部12に傾斜したキャスタ軸13を介して走行方向が変更できるように回動可能に取付けられたフロントフォーク部14と、このフロントフォーク部14に前輪緩衝部15を介して取付けられた前輪17と、二輪車本体11の後側に後輪緩衝部20を介して取付けられた駆動ケース18と、この駆動ケース18に取付

けられた後輪22と、駆動ケース18内に設けられ後輪22を駆動する走行駆動部19と、後輪22に一体に設けられた走行安定用のフライホイール23と、ステアリング操舵部12及び走行駆動部19を無線制御するための受信回路26と、各部に電源を供給する電池28等とから構成されている。

### [0014]

二輪車本体11は、例えば、プラスチック等の成型材料からなり、全体としてオートバイ等を模した玩具形状に形成され、前側はステアリング操舵部12やフロントフォーク部14を取付ける形状に形成され、後側は後輪22を取付けた駆動ケース18の上部を覆う形状に形成され、ほぼ中央部の下部側には、電池28を収納する電池ケース29を装着する空間が形成され、その空間の上部に受信回路26が取付けられ、この受信回路26に接続されるアンテナ27が上部側から外部に導出されるようになっている。また、二輪車本体11の中央部の下部側には、停止状態にあるとき、あるいは走行が低速になったときに、転倒を防止するための補助輪等からなるスキッド(図1には図示していない)等が設けられていることが好ましく、前輪17、後輪22及び補助輪等により支持されることで、再スタートが容易になる。

#### [0015]

ステアリング操舵部12は、電磁コイル32及び永久磁石からなるリング状マグネット33を収納するケース30の前側一側面に垂直方向に比較的長く延出されたアーム部31が一体に形成されており、そのアーム部31の先端側に延出方向に直交する方向に向けてキャスタ軸13が設けられ、このキャスタ軸13が垂直線に対して、例えば、23~27度程度の後傾角度(θ)になるよう二輪車本体11の前側に取付けられている。これにより比較的に重量を有する電磁コイル32及びリング状マグネット33を収納するケース30が、全体としてキャスタ軸13の後傾角度とアーム部31により二輪車車体11の中央部側に向けてやや下方に位置することで、低重心化を図るようにしている。電磁コイル32は、ケース30内においてリング状マグネット33の中心部に軸34を介して回動自在に配置され、また一方側(下部側)の周縁部でリング状マグネット33から外れた位置には係止片35が形成され、受信回路26から与えられる方向変換のため

の信号に基づいて回動するようになている。この電磁コイル32の回動は、揺動レバー36により、後に詳細に説明するフロントフォーク部14に伝達され、キャスタ軸13を中心に回動するようになっている。この揺動レバー36は、細長い板状に形成され、ほぼ中心部がアーム部31の下部側に突出された軸37に揺動自在に取付けられ、一方の端部側にU字形に形成された係合部36aに電磁コイル32の係止片35が係合され、他方の端部側に同様にU字形に形成された係合部36bにフロントフォーク部14に設けられた突起部45が係合されるようになっている。すなわち、アンテナ27を介して受信される方向変換の信号に基づいて、受信回路26から制御電流が供給されて電磁コイル32がリング状マグネット33内で回動し、その回動により揺動レバー36が揺動してフロントフォーク部14の方向を変換するようになっている。

### [0016]

フロントフォーク部14は、ほぼ3角形状に形成された上下一対の平行な上板 部41及び下板部42の左右に一対の支持パイプ部43,43がプラスチック材 料等により一体的に成型され、それら支持パイプ部43,43に、それぞれ支持 軸44,44が下部側を突出して取付けられ、それら支持軸44,44の下端部 側には、前輪16を取付けるための一対の保持パイプ部46、46がそれぞれ支 持軸44,44から外れないように上下方向にスライド自在に装着され、かつ支 持軸44,44の下端部と保持パイプ部46,46の上端部との間の支持軸44 ,44部分には、前輪緩衝部15を構成する圧縮スプリング47,47がそれぞ れ介装されている。これらの圧縮スプリング47,47の強さ及びストロークに ついては、任意に設定できる。また、下板部43の中央上面には、上記の揺動レ バー36の係合部36bに係合される突起部45が形成されている。保持パイプ 部46、46は、前輪16を挟み付けるように配置されており、それぞれの端部 側の間を渡して取付けられた車軸16に前輪17が回転自在に取付けられている 。また、前輪17が取付けられたフロントフォーク部14は、支持軸44,44 をキャスタ軸13と平行な傾斜角度にし、上板部41及び下板部42の3角形状 の頂部部分をキャスタ軸13の両端部に回動自在に装着されている。すなわち、 前輪16は、フロントフォーク部14の一対の支持軸44、44の下端部にスラ

イド自在に取付けられた保持パイプ部46,46に前輪緩衝部15を介して走行中に地面側から受ける衝撃を緩衝できるように取り付けられ、かつフロントフォーク部14が揺動レバー36の揺動でキャスタ軸13に回動自在に装着されている。

### [0017]

駆動ケース18は、走行駆動部19を構成する駆動モータ48やギヤ列49等 を収容する細長い容器状に形成されている。駆動モータ48は、受信回路26か らの駆動信号により駆動され、ギヤ列49は、駆動モータ48の回転を減速する ために配置された複数の噛み合わされたギアから構成されている。後輪22は、 駆動ケース18の側面で、ギヤ列49の最終段のギアに設けられた車軸21に取 付けられている。駆動モータ48が収容された側の駆動ケース18の外側面には 、二輪車本体11の後部側に形成された軸受部25により回動自在に支持される 軸部24が形成され、かつこの軸部24近傍には、上部に設けた後輪緩衝部20 に取付けるための支持部54が設けられている。この後輪緩衝部20は、一端部 側が二輪車本体11の軸部52に回動自在に取り付けられ、他端部側が駆動ケー ス18の支持部54の軸部53に回動自在に取付けられた圧縮スプリング55に より伸縮する部材からなる。この圧縮スプリング55の強さ及びストロークにつ いては、任意に設定できる。すなわち、後輪22は、一端部側が二輪車本体11 の後部側に回動自在に取付けられた駆動ケース18の他端部側の側面に取付けら れ、かつ駆動ケース18が後輪緩衝部20により支持されていることで、走行中 に後輪22が地面から受ける衝撃を緩衝できるようになっている。

#### [0018]

後輪22は、図2及び図3に示すように、中心に車軸21を取り付けるホイールリム22aの外周にタイヤ22bを取付けた構造に形成され、かつホイールリム22a外周でタイヤ22bの内側には、リング状に形成された金属材料等の部材からなるフライホイール23が一体的に設けられている。このフライホイール23は、後輪22と同速で回転することにより生じるジャイロ効果で走行の安定性を確保するためのものである。また、このようなジャイロ効果を生じさせる他の後輪50としては、例えば、図4に示すように、ホイールリム全体を金属材料

等の部材で形成することでフライホイール51とし、その周囲にタイヤ50aを 取付けるようにすることもできる。

### [0019]

電池28は、受信回路26、駆動モータ48、ステアリング操舵部12の電磁コイル32等に電源を供給する部分であり、電池ケース29に収納されて、二輪車本体11の中央部の下部側に着脱自在に装着されている。

#### [0020]

次に、本発明の無線操縦二輪車玩具10の動作について説明する。図7及び図8はステアリング操舵部の動作を説明する図で、図7は前輪が直進方向に動作した状態を示す図、図8が車輪が直進から一方方向に向けられた状態を示す図である。

#### [0021]

まず、無線操縦の図示しない発信機から走行開始の信号をアンテナ27を介して受信回路26が受信すると、この受信回路26からの駆動信号により電池28から駆動ケース18内の走行駆動部19の駆動モータ48へ電源が供給されて回転し、この駆動モータ48の回転がギヤ列49により減速されて後輪22に伝達される。この後輪22の回転により、走行が開始し、所定の速度で前進する。この後輪22には、同時に一体的に回転するリング状のフライホイール23が設けられているため、その回転することにより生じるジャイロ効果で走行の安定性が確保される。また、ステアリング操舵部12は、電磁コイル32及び永久磁石からなるリング状マグネット33を収納するケース30が比較的長く延出されたアーム部31を介して二輪車本体11の前側に、キャスタ軸13の後傾角度に直交する方向に傾斜して取付けられているため、比較的に重量を有する電磁コイル32及びリング状マグネット33が、全体として二輪車本体11の中央部側に向けてやや下方に位置し、かつ電池28等も二輪車本体11の中央部の下部側に配置されることで、全体として低重心化が図られ、走行の安定性が向上する。

#### $[0\ 0\ 2\ 2]$

次に、発信機から進行方向を変える信号がアンテナ27を介して受信されと、 受信回路26から方向変換のための制御信号が電磁コイル32に与えられ、リン グ状マグネット33内において一定方向(例えば、図8に示すように、A方向)へ回動する。この電磁コイル32のA方向への回動により、アーム部31に設けられた揺動レバー36の先端側がB方向へ回動し、フロントフォーク部14側がキャスタ軸13を介してC方向へ回動することで、このフロントフォーク部14に取付けられた前輪17の方向が変わり、進行方向が変わる。また、無線操縦二輪車玩具10の前輪17及び後輪22は、それぞれ前輪緩衝部15及び後輪緩衝部20を介して二輪車玩具11に取付けられているため、走行中に路面の凹凸等の起伏により受ける衝撃を緩衝することができるため、安定した走行が可能になる。なお、本実施形態においてブレーキに関しては、駆動モータ48の逆起電力を利用することができる。

# [0023]

上記構成の無線操縦二輪車玩具10では、後輪22に一体的に回転するリング 状のフライホイール23を設けたり、他の後輪50としてホイールリム全体をフ ライホイール51とすることで、従来のように別の駆動源により駆動されるフラ イホイールを設けることなく、ジャイロ効果により走行安定性を確保できるため 、構造を簡単にして製造が容易になり、安価に製造することができる。また、フ ライホイールの回転に別のモータ等を使用しないため、電池28の寿命を長くす ることができる。フライホイール23,51は、後輪22,51と一体に設ける ことで、特別な配置空間を必要とせずに、その大きさを最大タイヤの外径程度に まですることができるため、大きなジャイロ効果を生じさせるで走行安定性を向 上できる。また、ステアリング操舵部12として、電磁コイル32及びリング状 マグネット33を収納するケース30を比較的長く延出されたアーム部31を介 して二輪車本体11に、キャスタ軸13の後傾角度に直交する方向に傾斜して取 付けることで、比較的に重量を有する電磁コイル32及びリング状マグネット3 3が、全体として二輪車車体11の中央部側に向けてやや下方に位置させたり、 電池28等も二輪車本体11の中央部の下部側に配置することで、全体として低 重心化を図り走行の安定性を向上できる。キャスタ軸13の後傾角度を23~2 7度程度の範囲にすることで、直進性を向上できるとともに、アーム部31の長 さとキャスタ軸13による傾斜角度により、電磁コイル32及びリング状マグネ ット33を収納するケース30の位置を二輪車車体11の中央部の下部側に配置できる構造を実現されることが確認された。さらに、前輪17及び後輪22 (後輪50)を、それぞれ前輪緩衝部15及び後輪緩衝部20を介して二輪車玩具11に取付けることで、走行中の路面に凹凸等の起伏があっても、それから受ける衝撃を緩衝して安定した走行ができる。

### [0024]

なお、上記無線操縦二輪車玩具10において、二輪車車体11がオートバイを 模した玩具形状に形成された例を説明したが、少なくとも二輪車玩具の形状とし て、例えば、原動機付き自転車あるいは動力を持たない自転車等を模した形状に 形成されていてもよい。また、後輪22,50には、フライホール23,51が 一体的に回転するように設けられていれば、その構造は任意にでき実施形態に限 定されない。ステアリング操舵部12は、リング状マグネット33の中心部に配 置された電磁コイル32の回動による構造例を説明したが、例えば、遠心クラッ チによるトルク制御を施したモータ駆動による構造のものにも適用できる。本実 施形態のステアリング操舵部12では、アーム部31の長さは、キャスタ軸13 の後傾角度や二輪車本体11の形状により任意にでき、揺動レバー36もアーム 部31の形状に応じて任意にできる。

#### [0025]

また、本実施形態において、走行駆動部19を駆動モータ48の回転をギヤ列49で減速する例を説明したが、例えば、駆動モータ48の回転をプーリとベルトにより減速するようにしてもよい。さらに、二輪車本体11には、ライダー人形等を乗せることにより現実感を与えることができ、このような場合には、アンテナ27をライダー人形の内部に収納することができる。

### [0026]

#### 【発明の効果】

以上説明したように本発明の無線操縦二輪車玩具では、二輪車本体と、二輪車本体の前側に設けられたステアリング操舵部により傾斜したキャスタ軸を介して 走行方向が変更できるように回動可能に取付けられたフロントフォーク部と、フロントフォーク部に前輪緩衝部を介して取付けられた前輪と、二輪車本体の後側 に後輪緩衝部を介して取付けられた駆動モータを有する走行駆動部を収容する駆動ケースと、駆動ケースの走行駆動部に取付けられた後輪と、後輪に一体に設けられた走行安定用のフライホイールと、ステアリング操舵部及び走行駆動部を無線制御するための受信回路と、各部に電源を供給する電池とを備えたことで、簡単な構造で部品点数を少なくでき、走行の安定性を向上できる。

### 【図面の簡単な説明】

### 【図1】

本発明実施形態の無線操縦二輪車玩具の断面図である。

### 【図2】

本発明実施形態の後輪の車軸に沿った方向の断面図である。

#### 【図3】

本発明実施形態の後輪の車軸に直交する方向の断面図である。

### 【図4】

本発明実施形態の他の実施形態の後輪の車軸に沿った方向の断面図である。

### 【図5】

本発明実施形態の前輪及びフロントフォーク部の側面図である。

#### 【図6】

本発明実施形態の前輪及びフロントフォーク部の断面図である。

#### 【図7】

本発明実施形態の前輪が直進方向に動作した状態を示す図である。

### [図8]

本発明実施形態の車輪が直進から一方方向に向けられた状態を示す図である。

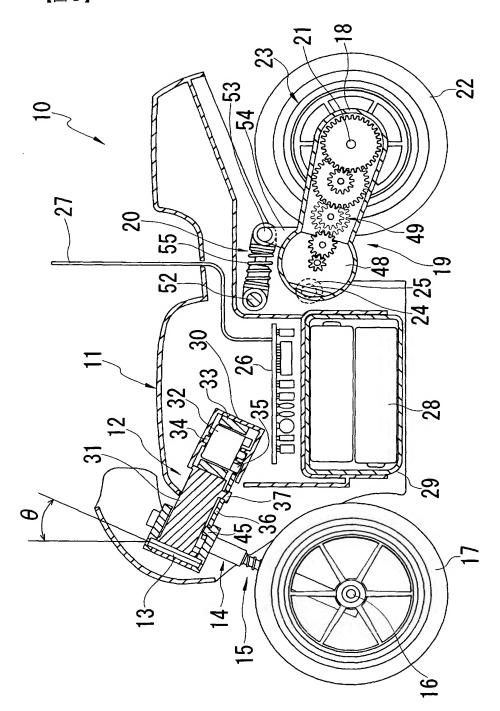
#### 【符号の説明】

- 10 無線操縦二輪車玩具
- 11 二輪車本体
- 12 ステアリング操舵部
- 13 キャスタ軸
- 14 フロントフォーク部
- 15 前輪緩衝部

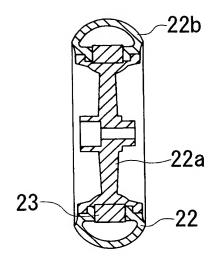
- 16 車軸
- 17 前輪
- 18 駆動ケース
- 19 走行駆動部
- 20 後輪緩衝部
- 2 1 車軸
- 22 後輪
- 22a ホイールリム
- 22b タイヤ
- 23 フライホイール
- 24 軸
- 25 軸受
- 26 受信回路
- 27 アンテナ
- 28 電池
- 29 電池ケース
- 31 アーム部
- 32 電磁コイル
- 33 リング状マグネット
- 3 4 回動軸
- 3 5 係止片
- 36 揺動レバー
- 37 軸
- 4 1 上板部
- 4 2 下板部
- 43 軸部
- 4 4 支持軸
- 4 5 突起部
- 46 保持パイプ部

- 47 スプリング
- 48 駆動モータ
- 49 ギヤ列
- 50 後輪
- 50a タイヤ
- 51 フライホイール
- 52,53 軸
- 5 4 支持部
- 55 スプリング

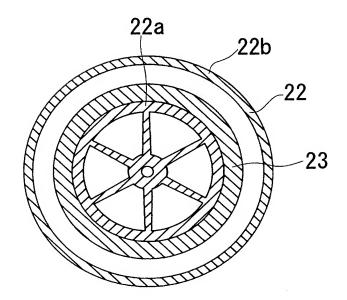
【書類名】 図面【図1】



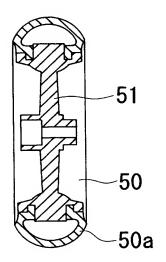
【図2】



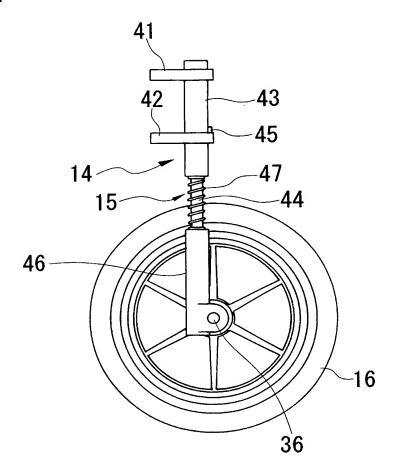
【図3】



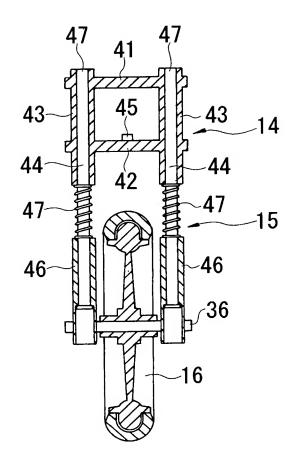
【図4】



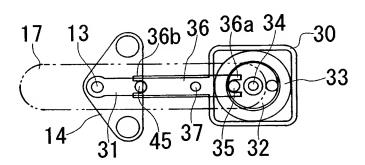
【図5】



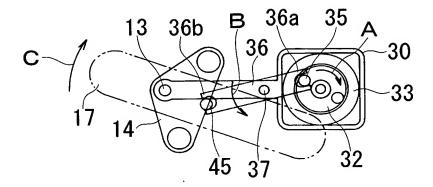
【図6】



【図7】



【図8】



### 【書類名】 要約書

### 【要約】

【課題】 簡単な構造で部品点数を少なくでき、走行の安定性を向上できる無線操縦二輪車玩具を提供する。

【解決手段】 二輪車本体11と、二輪車本体11の前側に設けられたステアリング操舵部12により傾斜したキャスタ軸13を介して走行方向が変更できるように回動可能に取付けられたフロントフォーク部14と、フロントフォーク部14に前輪緩衝部15を介して取付けられた前輪17と、二輪車本体11の後側に後輪緩衝部20を介して取付けられた駆動モータ48を有する走行駆動部19を収容する駆動ケース18と、駆動ケース18の走行駆動部19に取付けられた後輪22と、後輪22に一体に設けられた走行安定用のフライホイール23と、ステアリング操舵部12及び走行駆動部19を無線制御するための受信回路26と、各部に電源を供給する電池28とを備える。

## 【選択図】 図1

ページ: 1/E

# 認定・付加情報

特許出願の番号 特願2002-338757

受付番号 50201764050

書類名 特許願

担当官 第二担当上席 0091

作成日 平成14年11月25日

<認定情報・付加情報>

**【提出日】** 平成14年11月22日

特願2002-338757

出願人履歴情報

識別番号

[390027889]

1. 変更年月日

1990年11月26日

[変更理由]

新規登録

住 所 氏 名

東京都葛飾区東四つ木1丁目23番17号

大陽工業株式会社